



Vollzeit



Praktikum



Karlsruhe-Durlach



Softwareentwicklung

Pflichtpraktikum Softwareentwicklung Robotik · ROS · Python · C++

Deine Aufgaben

- Entwicklung der ROS-basierten Steuerungssoftware unseres fahrerlosen Transportfahrzeugs Herbie
- Installation und Aufbau von mobilen Robotern
- Durchführung von Funktions- und Belastungstests in realer Testumgebung
- Fehleranalyse und Optimierung am realen Produkt
- Einflussnahme bei konzeptionellen Entscheidungen
- Arbeiten mit agilen Methoden (SCRUM)

Dein Profil

- Erfahrungen in der Softwareentwicklung mit ROS
- Interesse an Robotik
- Erfahrungen in der Softwareentwicklung mit Python oder C++
- Sicherer Umgang mit Git
- Freude an der Arbeit im Team
- Fließendes Englisch und/oder Deutsch
- Du bist kreativ und setzt eigene Ideen gerne durchdacht in die Tat um

Was wir bieten



Agiles
Entwicklungsumfeld



Lernen mit und von
Experten



State of the Art
Robotik-Technologien

Du willst Teil unseres Teams werden und den Warentransport revolutionieren? Dann bewirb dich jetzt und sende uns eine E-Mail mit deinen vollständigen Bewerbungsunterlagen oder ruf einfach an!



0721-9819130



jobs@carrybots.de